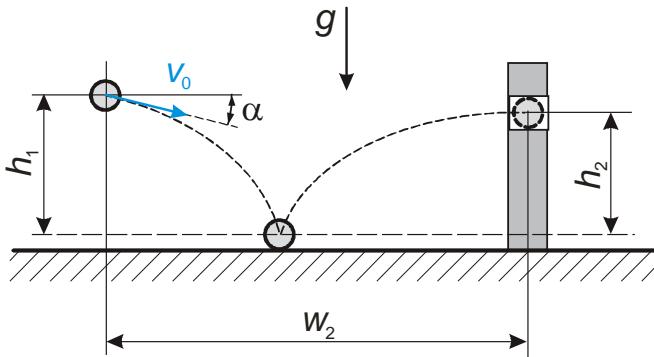


Torwandschießen



Geg.: $h_1 = 2 \text{ m}$, $h_2 = 0,5 h_1$, $w_2 = 2 h_1$,
 $k = 0,6$ (Stoßzahl für elastisch-plastischen Stoß),
 g (Erdbeschleunigung)

Ges.: Für Erfolg erforderliche Werte:
1. Abwurfwinkel α
2. Abwurfgeschwindigkeit v_0

Anm.: Horizontaler Flug durch Torwand
Glatter Stoß auf Unterlage
 $h_2 > k^2 h_1$

1. Phase der Bewegung $0 \leq t \leq t_1$:

$$\begin{aligned}\ddot{x} &= 0 & \ddot{y} &= -g \\ \dot{x} &= C_1 & \dot{y} &= -g t + C_3 \\ x &= C_1 t + C_2 & y &= -\frac{g}{2} t^2 + C_3 t + C_4\end{aligned}$$

(Anfangs-)Randbedingungen:

$$\begin{aligned}\dot{x}(t=0) &= v_0 \cos \alpha & \dot{y}(t=0) &= -v_0 \sin \alpha \\ x(t=0) &= 0 & y(t=0) &= h_1\end{aligned}$$

Konstanten:

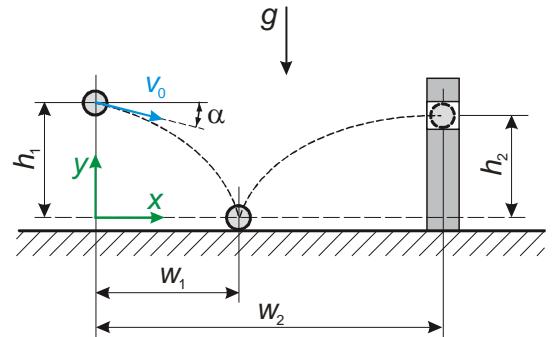
$$\begin{aligned}C_1 &= v_0 \cos \alpha & C_3 &= -v_0 \sin \alpha \\ C_2 &= 0 & C_4 &= h_1\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\dot{x}(t) &= v_0 \cos \alpha & \dot{y}(t) &= -g t - v_0 \sin \alpha \\ x(t) &= v_0 \cos \alpha t & y(t) &= -\frac{g}{2} t^2 - v_0 \sin \alpha t + h_1\end{aligned}$$

(End-)Randbedingungen

$$\begin{aligned}y(t=t_1) &= 0 & 0 &= t_1^2 + \frac{2 v_0}{g} \sin \alpha t_1 - \frac{2 h_1}{g} \\ x(t=t_1) &= w_1\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}t_1 &= \frac{v_0}{g} \left[-\sin \alpha + \sqrt{\sin^2 \alpha + 2 \frac{g h_1}{v_0^2}} \right] \\ w_1 &= \frac{v_0^2}{g} \cos \alpha \left[-\sin \alpha + \sqrt{\sin^2 \alpha + 2 \frac{g h_1}{v_0^2}} \right]\end{aligned}$$



Stoßvorgang (glatter schiefer zentrischer Stoß)

$$\dot{y}^+(t = t_1) = -k \quad \dot{y}^-(t = t_1) = k v_0 \sqrt{\sin^2 \alpha + 2 \frac{g h_1}{v_0^2}}$$

$$\dot{x}^+(t = t_1) = \dot{x}^-(t = t_1) = v_0 \cos \alpha$$

2. Phase der Bewegung $t_1 \leq t \leq t_2$:

$$\ddot{x} = 0$$

$$\ddot{y} = -g$$

$$\dot{x} = C_5$$

$$\dot{y} = -g t + C_7$$

$$x = C_5 t + C_6$$

$$y = -\frac{g}{2} t^2 + C_7 t + C_8$$

(Anfangs-)Randbedingungen:

$$\dot{x}(t = t_1) = v_0 \cos \alpha$$

$$\dot{y}(t = t_1) = k v_0 \sqrt{\sin^2 \alpha + 2 \frac{g h_1}{v_0^2}}$$

$$x(t = t_1) = w_1$$

$$y(t = t_1) = 0$$

Konstanten:

$$C_5 = v_0 \cos \alpha$$

$$C_6 = 0$$

$$C_7 = v_0 \left[(1+k) \sqrt{\sin^2 \alpha + 2 \frac{g h_1}{v_0^2}} - \sin \alpha \right]$$

$$C_8 = \frac{v_0^2}{g} \left[(1+k) \sin \alpha \sqrt{\sin^2 \alpha + 2 \frac{g h_1}{v_0^2}} - (1+k) \sin^2 \alpha - (1+2k) \frac{g h_1}{v_0^2} \right]$$

$$\dot{x}(t) = v_0 \cos \alpha$$

$$x(t) = v_0 \cos \alpha t$$

$$\dot{y}(t) = -g t + v_0 \left[(1+k) \sqrt{\sin^2 \alpha + 2 \frac{g h_1}{v_0^2}} - \sin \alpha \right]$$

$$y(t) = -\frac{g}{2} t^2 + v_0 \left[(1+k) \sqrt{\sin^2 \alpha + 2 \frac{g h_1}{v_0^2}} - \sin \alpha \right] t$$

$$+ \frac{v_0^2}{g} \left[(1+k) \sin \alpha \sqrt{\sin^2 \alpha + 2 \frac{g h_1}{v_0^2}} - (1+k) \sin^2 \alpha - (1+2k) \frac{g h_1}{v_0^2} \right]$$

(End-)Randbedingungen:

$$\begin{aligned}\dot{y}(t = t_2) &= 0 & g \frac{w_2}{v_0 \cos \alpha} &= (1+k) \sqrt{v_0^2 \sin^2 \alpha + 2 g h_1} - v_0 \sin \alpha \\ x(t = t_2) &= w_2 & t_2 &= \frac{w_2}{v_0 \cos \alpha} \\ y(t = t_2) &= h_2 & h_2 &= -\frac{g}{2} \frac{w_2^2}{v_0^2 \cos^2 \alpha} + \left[(1+k) \sqrt{v_0^2 \sin^2 \alpha + 2 g h_1} - v_0 \sin \alpha \right] \frac{w_2}{v_0 \cos \alpha} \\ &&&+ \frac{1}{g} \left[(1+k) v_0 \sin \alpha \sqrt{v_0^2 \sin^2 \alpha + 2 g h_1} - (1+k) v_0^2 \sin^2 \alpha - (1+2k) g h_1 \right]\end{aligned}$$

Zu lösendes Gleichungssystem:

$$\begin{aligned}0 &= (1+k) \sqrt{v_0^2 \sin^2 \alpha + 2 g h_1} - v_0 \sin \alpha - g \frac{w_2}{v_0 \cos \alpha} \\ 0 &= \frac{g}{2} \frac{w_2^2}{v_0^2 \cos^2 \alpha} - \frac{1}{g} k v_0^2 \sin^2 \alpha + w_2 \tan \alpha - (1+2k) h_1 - h_2\end{aligned}$$

Lösungen:

$$\tan \alpha = \frac{2}{k^2 w_2} \left[(1+k) \sqrt{h_2 (h_2 - k^2 h_1)} - h_2 + k^2 h_1 \right]$$

$$\underline{\alpha = 38,2^\circ}$$

$$v_0 = \frac{\sqrt{2 g (h_2 - k^2 h_1)}}{k} \sqrt{1 + \frac{1}{\frac{4}{k^4 w_2^2} \left[(1+k) \sqrt{h_2 (h_2 - k^2 h_1)} - h_2 + k^2 h_1 \right]^2}}$$

$$\underline{v_0 = 6,315 \frac{m}{s}}$$

Zur Kontrolle der (Zwischen-)Ergebnisse und zur Veranschaulichung:

$$t_1 = 0,354 \text{ s}$$

$$t_2 = 0,806 \text{ s}$$

$$w_1 = 1,759 \text{ m}$$

Flugbahn des Balls:

